

**Programm des Kolloquiums der Abschlussarbeiten
in den Studiengängen AI, EI, EI-3nat, EP, EP-plus, MK, MKA, MT, WIN, WIN-plus, CME, EIM, INFM, MMR, MTM sowie WINM
im Sommersemester 2022 am Freitag, den 01.07.2022**

Stand vom 28.06.2022

Be- ginn	Raum B106: Moderation Prof. Dr. D. Fischer	Raum B107: Moderation Prof. Dr. Schlager	Raum B121: Moderation Prof. Dr. J. Fischer	Raum B122: Moderation Prof. Dr. Grabowski
8:00	Entwicklung einer eingebetteten Steuerungseinheit eines mobilen Induktionsgenerators Ramón Jäckle (EI) Prof. Dr. D. Fischer, Dipl.-Ing. Bartsch	Blockchain in Agriculture Supply Chain Management Jonas Fertig (WIN) Prof. Dr. Wenger, Prof. Dr. Schlager	Entwicklung eines Lösungskonzepts für vollautomatisierte roboterbasierte Vereinzelaufgaben Christian Fuchs (EI) Prof. Dr. J. Fischer, Herr Esslinger, B.Eng.	Konzeption, Implementierung und Evaluation von API-Standards in Enterprise-Systemen im Umfeld der sevDesk GmbH Paul Aschberger (WIN) Prof. Dr. Grabowski, Herr Weigel, M.Sc.
8:20	Entwicklung eines Algorithmus zum mechanischen Abgleich von vibronischen Grenzstandsensoren Jannis Jenrich (EI) Prof. Dr. D. Fischer, Herr Epting, M.Sc.	Entwicklung und Optimierung eines anforderungsorientierten Schulungsmanagements und Erarbeitung von Umsetzungsszenarien in einer digitalen, nachhaltigen Softwarelösung Yusuf Bayalan (WIN) Prof. Dr. Schlager, Dipl.-Ing. (FH) Gerhard	Proof-of-Concept einer neuartigen integrierten Steuerungseinheit für Mobile Robots, welche Sicherheitsfunktionalität und Bewegungssteuerung integriert Tanya Worrell (EP-plus) Prof. Dr. J. Fischer, Dipl.-Ing. (FH) Mayr	Implementierung von Mobile Devices als Mitarbeiterausweis Tim Walter (WIN) Prof. Dr. Grabowski, Herr Twum-Boafo, M.Sc.
8:40	Entwicklung von Embedded Software für den Betrieb eines MIMO-Radarsystems Florian Allgaier (EI) Prof. Dr. D. Fischer, Herr Wälde, M.Sc.	Untersuchung von Ansätzen zur Berücksichtigung des Position Bias in Recommender-Systemen Michael Ihly (WINM) Prof. Dr. Schlager, Dipl.-Ing. Oechsle	Konzeptionierung einer vollautomatisierten Entnahme von Bestückhilfen in der SMT-Fertigung und Prozessoptimierung durch reduzierte Verwendung von Bestückhilfen Benjamin Krause (MKA) Prof. Dr. J. Fischer, Herr Müller, B.Sc.	Entwicklung einer mobilen Applikation zur automatischen Erkennung von Typenschildtexten mithilfe von OCR-Technologie Melanie Kunze (WIN) Prof. Dr. Grabowski, Dipl.-Ing. (FH) Weber
9:00	Integration von Wi-SUN in eine Multi-Stack Umgebung Manuel Ehrhardt (EIM) Prof. Dr. D. Fischer, Herr Weber, M.Sc.	Datenvisualisierung in Business-Intelligence-Software - wie lassen sich Dashboards nutzerzentriert entwickeln? Stefanie Stärk (WINM) Prof. Dr. Hagen, Dipl.-Ing. Knoll	Conceptualization, Evaluation and Validation of a Lightweight, Standard Compliant, Integral Security Mechanism for PTP Özgür Yildiz (CME) Prof. Dr. Sikora, Herr Welte, M.Sc.	

	Raum B106: Moderation Prof. Dr. D. Fischer	Raum B107: Moderation Prof. Dr. Heinke	Raum B121: Moderation Prof. Dr. Nuß	Raum B122: Moderation Prof. Dr. Otte
09:40	E2E-Testing mit Cypress Daniel Walter (AI) Prof. Dr. D. Fischer, Dipl.-Ing. (FH) Dittgen	Reentry-Modelle und Simulation der Diagnostik und Ablation ventrikulärer Tachykardien Jan Faulhaber (MT) Prof. Dr. Heinke, Frau Mesic, B.Sc.	Parametrierung von spannungsgeführten Äquivalenzschaltkreismodellen für die Zustandsdiagnose von Lithium-Ionen-Batterien Klaus Folberth (MKA) Prof. Dr. Bessler, Herr Braun, M.Sc.	Einfluss der elektrischen Eigenschaften und mechanischen Dimensionen von Elektroden auf die Sicherheit und Wirksamkeit der Stimulation beim Intraoperativen Neuromonitoring Lea Ackermann (MT) Prof. Dr. Otte, Herr Lente, M.Sc.
10:00	Eigenständiges OCR-Modul zur automatischen Analyse von technischen Zeichnungen Jan Schöffmann (AI) Prof. Dr. D. Fischer, Dipl.-Ing. (FH) Stelzl	Modellierung und Simulation der Diagnostik und Ablation faszikulärer ventrikulärer Tachykardien Lukas Kohler (MT) Prof. Dr. Heinke, Frau Mesic, B.Sc.	Untersuchung und Verbesserung regelungstechnischer Konzepte zum Betrieb einsträngiger Synchronmaschinen als Ventilatorantrieb Sophia Beck (EP) Prof. Dr. Nuß, Dipl.-Ing. (FH) Ley	Untersuchung fluoreszenzbasierter Bildgebung für endoskopische Anwendungen anhand eingebetteter Farbstoffproben Carolin Buchholz (MT) Prof. Dr. Otte, Dr.-Ing. Flamm
10:20	Prototypische Realisierung eines Embedded Codegenerators Marc Vogel (AI) Prof. Dr. D. Fischer, Dr. Quellmalz	Elektrodenmodell und Simulation der elektrischen Spinal Cord Stimulation mit virtuellem Herzmodell Sebastian Hug (MT) 10:20 Uhr Prof. Dr. Heinke, Frau Mesic, B.Sc.	Implementierung einer Netzstrom- und Zwischenkreisspannungsregelung für einen Netzwechselrichter inklusive dynamischer Blindstromeinprägung Kevin Wittenbeck (EIM) Prof. Dr. Nuß, Herr Föll, M. Sc.	Konzeptionierung einer anthropomorphen Ersatzhand mit sensorischem Feedback Lea Allmendinger (MTM) Prof. Dr. Otte, Herr Hazubski, M.Sc.
10:40	Development and Validation of Methods to Monitor Clock Accuracy in Time Sensitive Networks Kedar Dnyaneshwar Naik (CME) Prof. Sikora, Herr Welte M. Sc.	Long-term follow up and techniques in catheter ablation of atrial fibrillation Helen Berger (MT) Prof. Dr. Heinke, Dr. Széplaki	Virtuelle Inbetriebnahme von Assistenzfunktionen für einen Kompaktbagger Jule Zaunseder (MKA) Prof. Dr. J. Fischer, Dr.-Ing. Bender	Evaluierung eines Verfahrens zur teilautomatischen Kalibrierung einer Dialysemaschine Joshua Lindner (MTM) Prof. Dr. Otte, Dipl.-Ing. Krause

	Raum B106: Moderation Prof. Dr. Orb	Raum B107: Moderation Prof. Dr. Zirn	Raum B121: Moderation Prof. Dr. Dorer	Raum B122: Moderation Prof. Dr. Keuper
11:20	<p>Analyse und Bewertung verschiedener Konzepte einer weltweiten Anwendungsarchitektur basierend auf Kubernetes</p> <p>Andreas Schmieder (AI) Prof. Dr. Orb, Dipl.-Ing. (FH) Schlipp</p>	<p>Kent-Faser-Modelle und Simulation der Diagnostik und Ablation von AV-Reentry-Tachykardien</p> <p>Elif Yasin (MT) Prof. Dr. Heinke, Frau Mesic, B.Sc.</p>	<p>Robotic Processes Automation Entwicklung eines Geschäftsmodells</p> <p>Eva Katarina Helbig (WINM) Prof. Dr. Braun, Frau Gutmann, M.Sc.</p>	<p>Objekt Tracking und Segmentierung auf Laserdaten - Evaluation in Bezug auf funktionale Sicherheit</p> <p>Martin Baur (INFM) Prof. Dr. Keuper, Herr Siegemund, M.Sc.</p>
11:40	<p>Einrichtung eines Dashboards für die Überwachung von Automationsanlagen eines Unternehmens</p> <p>Laurent D'Uva (EI-3nat) Prof. Dr. Orb, Herr Zahnd, Ing. Hes.</p>	<p>Definition von Rahmenbedingungen und Systemanforderungen an eine geführte Unterstützung bei der kontrollierten extrakorporalen Reperfusionstherapie durch den CARL Controller</p> <p>Teresa Hosp (MTM) Prof. Dr. Zirn, Dr. Alink</p>	<p>Entwicklung eines Konzepts zur Analyse der Zukunftsfähigkeit eines Intranets anhand aktueller und branchenspezifischer Trends am Beispiel der Schwarz-Gruppe</p> <p>Julia Jillich (WINM) Prof. Dr. Braun, Frau Peetz, M.Eng.</p>	<p>Neural Architecture Selection</p> <p>David Hoof (INFM) Prof. Dr. Keuper, Prof. Dr. Dorer</p>
12:00	<p>Analyse des Produktänderungs- und Qualitätsmanagements im Medizintechnikbereich und deren Integration in einen bestehenden Labelerzeugungsprozess</p> <p>Gülsah Keskin (WIN-plus) Prof. Dr. Orb, Herr Haller, MBE</p>	<p>Entwicklung eines optimierten Risikoanalyse-Verfahrens für Low-Code Medizinprodukte</p> <p>Tim Spiegler (MTM) Prof. Dr. Zirn, Herr Krause, M.Sc.</p>	<p>Entwurf und prototypische Umsetzung von automatisierten Testverfahren zur Verbesserung der Qualität einer komplexen Enterpriseanwendung</p> <p>Marvin Havel (AI) Prof. Dr. Dorer, Herr Prinzbach, M.Sc.</p>	<p>Verteiltes GPU Taining in der Azure Cloud</p> <p>Jan Stürzel (INFM) Prof. Dr. Keuper, Dr. Upgang</p>
12:20	<p>Evaluation und Integration von Composable Commerce Architekturen</p> <p>Niklas Studer (INFM) Prof. Dr. Orb, Dipl.-Inf. Dienelt</p>	<p>CANopen-basierte Implementierung der Ansteuerung einer parallelen Kinematik unter MATLAB und C++</p> <p>Loris Frass (MT) Prof. Dr. Hoppe, Herr Schultz, M.Sc.</p>	<p>Evaluation des YOEO-Algorithmus zur Objekterkennung und Segmentierung von Bildern eines autonomen Fahrzeugs</p> <p>Mike Durban (AI) Prof. Dr. Dorer, Prof. Dr. Hensel</p>	<p>Umsetzung eines ETL-Prozesses zur Aufbereitung von Kundendaten</p> <p>Marius Herr (INFM) Prof. Dr. Keuper, Dipl.-Inf. (FH) Schuler</p>

	Raum B106: Moderation Prof. Dr. Fleig	Raum B107: Moderation Prof. Dr. Hoppe	Raum B121: Moderation Prof. Dr. Hensel	Raum B122: Moderation Prof. Dr. Felhauer
13:20	<p>Entwicklung und Implementierung einer Regelung für einen Batteriesimulator hoher Leistung</p> <p>Mirko Ronecker (MKA) Prof. Dr. Klöffler, Herr Gerock, M.Sc.</p>	<p>Entwicklung eines Demonstrators zur kombinierten Visualisierung von intra-operativen Daten der Elektrophysiologie und den Vitalparametern in der Wirbelsäulenchirurgie</p> <p>Verena Hoelle (MTM) Prof. Dr. Hoppe, Frau Braun, M.Sc.</p>	<p>Automatische TCP-Korrektur langer Roboterwerkzeuge bes. Position der Werkzeugspitze (x,y,z) und Lage der beiden Rotationsachsen A und B</p> <p>Noémie Bienfait (EI-3nat) Prof. Dr. Hensel, Dipl. Ing. (FH) Stech</p>	<p>Analyse und Weiterentwicklung der Strahlvermessung/Duschstrahlvermessung</p> <p>Denis Patzt (MMR) Prof. Dr. König, Dipl.-Ing. (FH) Wöhrle</p>
13:40	<p>Entwicklung eines variantenunabhängigen, variablen Höhenmesssystems für Handlingsmaschinen für die Pharma-, Chemie- und Lebensmittelbranche</p> <p>Jakob Egnér (MKA) Prof. Dr. Klöffler, Herr Lilienthal, M.Sc.</p>	<p>Entwicklung und Implementierung einer automatisierten Messtation zur Bestimmung der Brechnungseigenschaften von Kalibriermonitoren für medizinische Anwendungen</p> <p>Christoph Mauch (MTM) Prof. Dr. Hoppe, Herr Hazubski, M.Sc.</p>	<p>Entwurf und Evaluierung eines Multimeterkalibrierroboters für den Laborbetrieb</p> <p>Richard Stephan (MKA) Prof. Dr. Hensel, Herr Dr.-Ing. Ohlrogge</p>	<p>Entwicklung einer generischen Strategie zur Regelung der Energieflüsse in einem batterieelektrischen Fahrzeug</p> <p>Christoph Benz (MMR) Prof. Dr. König, Dipl.-Ing. Heilmann</p>
14:00	<p>Tribologische und mechanische Beanspruchung von Ventiltriebskomponenten eines Gasmotors für Power-to-X</p> <p>Florian Lamm (MKA) Prof. Dr. Fleig, Herr Hoffmann, M.Sc.</p>		<p>Konzepterarbeitung und konstruktive Umsetzung einer Lidar-Scanfeldebenheitsprüfung</p> <p>David Pfister (MKA) Prof. Dr. Hensel, Herr Edelmann, B.Eng. MBA</p>	<p>A Contribution to Analysis and Optimization of Optical Time Domain Reflectometers</p> <p>Gideon Appiagyei Atta (CME) Prof. Dr. Felhauer, Dr.-Ing. Reimer</p>
14:20	<p>Konzeptionierung einer Roboterzelle und Roboterschulung für den kollaborativen Roboter UR5e zur Forschung und Lehre</p> <p>Vitali Schotschneider (MK) Prof. Dr. Wendt, Herr Stiglmeier, M.Eng.</p>	<p>A Deep-Learning Approach for Navigated Anterior Cruciate Ligament Surgeries</p> <p>Paul Friedrich (MTM) Prof. Dr. Hoppe, Prof. Dr. Cattin</p>	<p>Weiterentwicklung einer Roboterplattform mit erweiterter Funktionalität für den industriellen und kollaborativen Einsatz</p> <p>Felix Bott (MMR) Prof. Dr. Hensel, Herr Bürkle, M.Sc.</p>	<p>Improvement of a Numeric Optimization Method Using MATLAB for the Estimation of Optimal Model Parameters for Correction of Electromagnetic Induction Data</p> <p>Leena Prasad Joag (CME) Prof. Dr. Felhauer, Dr. Zimmermann</p>

	Raum B106: Moderation Prof. Dr. Mackensen	Raum B107: Moderation Prof. Dr. Pfletschinger	Raum B121: Moderation Prof. Dr. Hensel	
15:00	<p>Hardware and software development of a railway construction machines positioning system using signal analysis.</p> <p>Julien Clot (EI-3nat) Prof. Dr. Mackensen, Herr Schneider, B.Sc.</p>	<p>Pilot-based Channel Estimation in OFDM Systems under Multipath Propagation</p> <p>Houda Jaouhari (CME) Prof. Dr. Pfletschinger, Prof. Dr.-Ing. Zwick</p>	<p>Weiterentwicklung und Einführung einer Planschlagmessung für Motorkühlgebläse</p> <p>Kim Soltau (EIM) Prof. Dr. Hensel, Herr Dipl.-Ing. (FH) Spitzer</p>	
15:20	<p>Untersuchung und Analyse der Leistung von Eventkameras</p> <p>Antonin Dossmann (EI-3nat) Prof. Dr. Mackensen, Herr Fakhfour, M.Sc.</p>	<p>Analyse, Konzeption und Implementierung einer Self-Service Business-Intelligence Anwendung für ein konzernweites Reporting</p> <p>Jessica Schacht (WIN) Prof. Dr. Lutz, Herr Kech, B.Sc.</p>	<p>Konzept und Entwurf eines automatisierten Outdoor-Testroboters</p> <p>Christian Wegert (MMR) Prof. Dr. Hensel, Herr Dickele, MBA</p>	
15:40			<p>Erstellung und Validierung eines mathematischen Ersatzmodells zur Simulation der Betriebsdaten eines Robotergreifers</p> <p>Robin Rannacher (MMR) Prof. Dr. Hensel, Herr Durban, M.Sc.</p>	